Pronterface

програма керування 3D принтером

Програма використовується для:

- Попереднього нагрівання столу перед друком,
- Зміни пластику,
- Контролю температури,
- Налаштування осі Z та інших налаштувань.

Посилання для завантаження архіву програми

Клацаємо на скачаний архів і переносимо папку з архіву в зручне для нас місце. Підключаємо 3D принтер до комп'ютера та в мережу 220в. Входимо в папку та клацаємо по файлу pronterface.exe

Блок підключення 3D-принтера.



- 1. Кнопка автоматичного визначення підключеного порту СОМ.
- 2. Вибраний СОМ порт.
- 3. Швидкість обміну даними.
- 4. Кнопка підключення 3D принтера до програми керування

Підключаємо 3D принтер

ile Tools	Advan	ced Setti	ngs ?								
Port COM8	3 ▼ @ 2	250000	💌 (Disco	nnect R	eset	Load file	SD	Print	Pause	Off	
Motors off	xr: 2000		n/min Z: 150								echo:Maximum Acceleration (mm/s2): echo: M201 X500 Y500 Z100 E10000 echo:Acceleration: S=acceleration, T=retract acceleration echo: M204 S1500.00 T3000.00 echo:Advanced variables: S=Min feedrate (mm/s), T=Min travel feedrate (mm/s), B=minimum segment time (ms), K=maximum XY jerk (mm/s), Z=maximum Z erk (mm/s), E=maximum E jerk (mm/s) echo: M205 S0.00 T0.00 320000 X19.00 Z0.40
Heat: O Bed: O Extrude	ff 185 ff 60 (r mm @	(pla) pla) Reverse 30	Set Set 25 20 mm/ 15 10 5 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0	Check atch	temp	ti exo-				E e e e I I e e	E5.00 echo:Home offset (mm): echo: M206 X0.00 Y0.00 Z0.00 echo:PID settings: echo: M301 P13.19 10.66 D65.46 echo:SD init fail

Текстове поле виведення інформації 3D-принтером. Якщо немає слова ERROR, то включення пройшло без помилок.

Якщо ж бачимо напис Connecting..., програма не може підключитися до 3D принтера. Перевіряємо підключення USB кабелю або перебираємо COM порти з списку.



Переміщення сопла та столу по осях XYZ

Встановлюємо швидкість переміщення:

- 1. по осях Х і Ү
- 2. по осі Z

Швидкість також залежить від прискорення, що задається у прошивці.

Для початку переміщення сопла або столу потрібно 3D принтер вивести у нулі. Для цього натискаємо кнопку Home (3). Після торкання кінцевих датчиків XYZ встановляться

максимальні координати, так як нуль знаходиться на поверхні столу у лівому ближньому кутку. І всі ручні переміщення починаються в мінус, напрям (4). Переміщення

здійснюються фіксованими відрізками (6): 0.1мм, 1мм, 10мм, 100мм. Після виходу в нулі поле переміщення встановлюється та обмежується з прошивки. При переміщенні звертайте увагу на кліпси-притиски скла.

Управління нагріванням сопла.



- Вибираємо або встановлюємо вручну температуру сопла. Температура залежить від типу пластику PLA, PETG або ABS та типу сопла (індивідуально). Зазвичай PLA 180-210 градусів, PETG 220-240 градусів, ABS 230-275 градусів. У прошивці встановлено обмеження температури.
- 2. Натискаємо кнопку Set для початку прогрівання сопла.
- 3. Кнопка вимкнення сопла.

Управління нагріванням столу



Тут все аналогічно до нагрівання сопла, крім температури. При охолодженні пластику відбувається усадка та кути деталі відлипають від столу (деламінація). Для боротьби зі деламінацією прогрівають нижню частину деталі. Для ABS 100-115 градусів, для PLA 70 градусів, під час друку на каптоновому скотчі, PLA можна друкувати на синьому скотчі без нагріву столу. Для друку PETG використовують ті ж самі скотчі, спеціальні адгезиви. Зараз використовується магнітні килимки зі спеціальними покриттями від яких легко від'єднати виріб.

Моніторинг температури

le	Tools /	Advanced <u>S</u> e	tings <u>?</u>			- 1					
ort	COM8		▼ Disconr	nect Res	et Load	file SD	Print	Pause	Off		
<u>10to</u>	rs off XI		nm/min Z: 150						echo:M Acceler echo: Z100 E echo:A S=acce echo:A T3000. echo:A S=Min T=Min (mm/s) segmei X=max (mm/s) jerk (m E jerk (echo: B20000	laximum ration (mm/s2): M201 X500 Y500 10000 cceleration: eleration, T=retract ation M204 S1500.00 00 dvanced variables: feedrate (mm/s), travel feedrate , B=minimum nt time (ms), imum XY jerk , Z=maximum Z m/s), E=maximum mm/s) M205 S0.00 T0.00) X19.00 Z0.40	
He B	eat: Off ed: Off Extrude	185 (pla) -	Set ✓ Wat	Check te	emp Bed exu				echo:H echo: Z0,00 echo:P echo:	ome offset (mm): M206 X0.00 Y0.00 ID settings: M301 P13, 19	
.0 1	÷ m	m @ 30	- mm 15 - mir 10 5	3					IO.66 D echo:S	Dinit fail	

- 1. Поточна температура сопла
- 2. Поточна температура столу
- 3. Графік зміни температури



Управління екструдером (видавлювання пластику).

- 1. Видавлювання пластику. Мінімальна температура обмежена у прошивці.
- 2. Зворотне виштовхування пластику для зміни котушки або бобіни.
- 3. Довжина прутка пластику для переміщення
- 4. Швидкість переміщення пластику в екструдері (видавлювання або виштовхування)



Консоль взаємодії з 3D-принтером.

Консоль використовується для налаштування 3D принтера і, зокрема, осі Z.

Деякі команди:

М106 увімкнути вентилятор охолодження деталі М107 вимкнути вентилятор охолодження деталі М114 показує координати в поточній позиції М119 повідомляє нам стан кінцевих датчиків

G1 Переміщення в задану координату (G1 Z90 – переміщення сопла до Z90)

Більше про G-CODE можна дізнатися в нашому керівництві « GCODE: Основи»